

Il faut sauver le robot Susan (2)

Scripts Susan

```

quand est cliqué
mettre panne à 0
mettre vitesse à 50
LED dessus R: 0 V: 0 B: 0
répéter jusqu'à ce que panne = 1
si distance devant = 190 ou distance dessous > 250 alors
stop moteurs
sinon
si capteur prox. horiz. centre > 1500 alors
moteur tous à vitesse vitesse
sinon
si capteur prox. horiz. gauche > 2000 alors
moteur gauche à vitesse 0
moteur droite à vitesse vitesse
si capteur prox. horiz. droite > 2000 alors
moteur gauche à vitesse vitesse
moteur droite à vitesse 0
attendre 0.2 secondes

```

```

quand est cliqué
mettre temps_total à 10
mettre panne à 0
réinitialiser le chronomètre
répéter jusqu'à ce que chronomètre > temps_total
LED dessus R: 0 V: 32 B: 0
attendre 1 secondes
LED dessus R: 0 V: 0 B: 0
attendre 1 secondes
mettre panne à 1
répéter 5 fois
jouer son système 5
LED tout R: 32 V: 0 B: 0
attendre 0.5 secondes
LED tout R: 0 V: 0 B: 0
attendre 0.5 secondes
éteindre LED
stop moteurs
jouer son système 1

```