

## Il faut sauver le robot Susan (2)

### Script en français

#### Partie déplacement

mettre panne à 0

mettre vitesse à 50

éteindre les LEDs

répéter jusqu' à ce que panne = 1

- si distance (devant) = 190 ou si distance(dessous) > 250 alors

..... arrêter les moteurs

- sinon

..... si le capteur du centre > 1500 alors

..... mettre les moteurs à vitesse

..... sinon

..... si les capteurs de gauche > 2000

..... seul le moteur droite tourne à vitesse, l'autre est arrêté

..... si les capteurs de droite > 2000

..... seul le moteur gauche tourne à vitesse, l'autre est arrêté

#### Partie comportement

mettre temps\_total = 90 // 90 secondes à voir. pour faire des test, mettre moins

mettre panne à 0

réinitialiser le chronomètre

répéter jusqu' à ce que le chronomètre dépasse temps\_total.

..... LED de dessus vertes

attendre 1 seconde

..... LED de dessus à zéro

attendre 1 seconde

mettre panne à 1

répéter 5 fois

..... jouer le son système 5

LED de dessus rouge

attendre 0,5 seconde

..... LED de dessus à zéro

attendre 0,5 seconde

éteindre les LEDs

arrêter les moteurs

jouer le son système 1